

- où r est une référence quelconque qui n'apparaît pas dans e et m et
- $$\Sigma(\{\text{final } T \ x = t ; p\}, e, m, G) = \Sigma(p, e + (x = v), m', G)$$
- Quand l'instruction p est une affectation de la forme $x = t ;$, si $\Theta(t, e, m, G) = (v, m')$ alors

$$\Sigma(x = t ;, e, m, G) = (\text{normal}, m' + (e(x) = v))$$
 - Quand l'instruction p est une séquence de la forme $\{p_1 \ p_2\}$, si $\Sigma(p_1, e, m, G) = (\text{normal}, m')$ alors

$$\Sigma(\{p_1 \ p_2\}, e, m, G) = \Sigma(p_2, e, m', G)$$
 et si $\Sigma(p_1, e, m, G) = (\text{return}, v, m')$ alors

$$\Sigma(\{p_1 \ p_2\}, e, m, G) = (\text{return}, v, m')$$
 - Quand l'instruction p est un test de la forme $\text{if } (b) \ p_1 \ \text{else } p_2$, si $\Theta(b, e, m, G) = (\text{true}, m')$ alors

$$\Sigma(\text{if } (b) \ p_1 \ \text{else } p_2, e, m, G) = \Sigma(p_1, e, m', G)$$
 et si $\Theta(b, e, m, G) = (\text{false}, m')$ alors

$$\Sigma(\text{if } (b) \ p_1 \ \text{else } p_2, e, m, G) = \Sigma(p_2, e, m', G)$$
 - Le cas de la boucle reste similaire

$$\Sigma(\text{while } (b) \ q, e, m, G) = \lim_n \Sigma(p_n, e, m, G)$$
 où

$$p_0 = \text{if } (b) \ \text{giveup} ; \ \text{else } \text{skip} ;$$
 et $p_{n+1} = \text{if } (b) \ \{q \ p_n\} \ \text{else } \text{skip} ;$
 - Quand l'instruction p est de la forme $\text{return } t ;$, si $\Theta(t, e, m, G) = (v, m')$ alors

$$\Sigma(\text{return } t ;, e, m, G) = (\text{return}, v, m')$$
 - Enfin, on ajoute le cas des fonctions, très similaire à celui des fonctions dans la définition de l'évaluation des expressions sauf que si l'objet $\Sigma(p, e'', m'', G)$ a la forme (normal, m'') , alors on pose

$$\Sigma(f(t_1, \dots, t_n) ;, e, m, G) = (\text{normal}, m'')$$
 et s'il a la forme (return, v, m'') , on pose

$$\Sigma(f(t_1, \dots, t_n) ;, e, m, G) = (\text{normal}, m'')$$
 en ne tenant pas compte de la valeur v : on est dans le cas où une fonction a été utilisée comme une instruction.

Par exemple, quand on exécute l'instruction $u = \text{hypotenuse}(a, b)$; dans l'environnement $e = [a = r_1, b = r_2, u = r_3]$, la mémoire $m = [r_1 = 3.0, r_2 = 4.0, r_3 = 0.0]$, et l'environnement global G formé de l'environnement e et de la définition de la fonction $\text{hypotenuse} : (x, y), \text{return } \text{Math.sqrt}(x * x + y * y) ;$, on commence par évaluer l'expression $\text{hypotenuse}(a, b)$. Pour cela, on commence par évaluer a , puis b , ce qui produit les valeurs 3.0 et 4.0, sans changer la mémoire. Puis on fabrique un environnement $e'' = [a = r_1, b = r_2, u = r_3, x = r_4, y = r_5]$ et la mémoire $m'' = [r_1 = 3.0, r_2 = 4.0, r_3 = 0.0, r_4 = 3.0, r_5 = 4.0]$